

II CURSO PRÁCTICO EN CIRUGÍA ROBÓTICA

ENTRENAMIENTO EN SIMULACION QUIRÚRGICA CON LA PLATAFORMA DA VINCI XI. SKILLS SIMULATOR / PELVI TRAINER

Objetivo del curso:

El objetivo del curso es que cualquier cirujano o residente del último año de Cirugía General y del Aparato Digestivo tenga un primer contacto con la cirugía robótica. Asimismo, tener nociones de los componentes que conforman el sistema quirúrgico Da Vinci Xi y adquirir habilidades básicas en el manejo del mismo, que le permitan en un futuro formar parte de unidades quirúrgicas que posean la plataforma quirúrgica robótica.

Programación:

El curso consta, por un lado, de un primer bloque teórico donde se explicarán la evolución de la cirugía robótica, el componente básico del sistema quirúrgico Da Vinci Xi y el papel de la cirugía robótica en el Servicio de Cirugía del Hospital Recoletas Campo Grande. Por otro lado, un segundo bloque teórico-práctico, que, a su vez, está conformado por dos talleres. En el primero de ellos se darán a conocer los elementos del carro y la consola de la plataforma Da Vinci Xi, se aprenderá a realizar el docking y se realizará ejercicios en el simulador (skills simulator). El segundo taller, netamente práctico, estará enfocado en poner en práctica lo aprendido y realizar docking en diferentes situaciones y ejercicios en el pelvi-trainer.

Participantes:

Especialistas o especialistas en formación de Cirugía General y del Aparato Digestivo.

Plazas:

Limitadas a 4 asistentes

Lugar de celebración:

Hospital Recoletas Campo Grande. Área quirúrgica, quirófano 1

Inscripción:

Enviar solicitud de inscripción al correo electrónico docencia.cirugia.hcg@gruporecoletas.com. Se adjuntará carta justificando la motivación para asistir al curso, firmada por el Jefe de Servicio. El plazo de inscripción abarca del **15/08 al 05/09 de 2022**.

Importante: Una vez formalizada la inscripción, se enviarán instrucciones al correo facilitado para realizar el Curso de Formación On-Line de Intuitive (se debe realizar antes de acudir al curso)

Acreditación:

Solicitada Acreditación por la Comisión de Formación Continuada de las Profesiones Sanitarias de Castilla y León. Además solicitado el aval de la ACIRCAL.

Coordinadores:

Dr. Alejandro Acosta Rodríguez (Miembro de la Unidad de Cirugía HBP y Cirugía Robótica del Servicio de Cirugía General HCG)

Dr. Baltasar Pérez Saborido (Responsable de la Unidad Cirugía HBP y Cirugía Robótica del Servicio de Cirugía General HCG)

Instructores:

Dr. Alejandro Acosta Rodríguez (*Cirujano de la Unidad de Cirugía HBP y Cirugía Robótica del Servicio de Cirugía General HCG*)

Dr. Javier Sánchez González (*Cirujano Unidad Cirugía Colorectal Hospital Rio Hortega. Cirujano Unidad de Cirugía Robótica del Servicio de Cirugía General HCG*)

Dr. Miguel Toledano Trincado (*Jefe de Unidad de Cirugía Esofagogastrica Hospital Rio Hortega. Coordinador de la Sección de Innovación y Cirugía Mínimamente Invasiva de la AEC*)

Dr. Baltasar Pérez Saborido (*Responsable de la Unidad Cirugía HBP y Cirugía Robótica del Servicio de Cirugía General HCG*)

Agenda:

08:30 Presentación del curso

Belén Gallegos (*Gerente Hospital Recoletas Campo Grande*)

Dra Ana Gómez (*Directora Médica HCG Hospital Recoletas Campo Grande*)

Dr José Heriberto Amón (*Responsable Unidad Robótica HCG*)

Dr Baltasar Pérez Saborido (*Responsable de la Unidad Cirugía HBP y Cirugía Robótica del Servicio de Cirugía General HCG*)

8:40-10:00 BLOQUE I: TEORICO.

Moderador: Dr. Acosta Rodríguez.

08:40 Dr. Pérez Saborido: Cirugía robótica: inicios, evolución y actualidad en cirugía general

09:00 Dr. Sánchez: Componentes del sistema quirúrgico Da Vinci Xi

09:20 Dr. Acosta Rodríguez: Papel de la Cirugía Robótica en el Servicio de Cirugía General y del Apto Digestivo en el Hospital Recoletas Campo Grande.

09:40: Dr. Toledano: descripción de taller teórico-practico

10:00-18:30. BLOQUE II: TEÓRICO- PRÁCTICO

10:00- 14:30: TALLER TEORICO-PRACTICO. Se compone de dos fases. Ambas con una parte teórica y otra práctica

10:00-11:45 TALLER DOCKING

PARTE A: TEÓRICA: los 4 participantes. Se explicarán los diferentes componentes de la plataforma robótica Da Vinci Xi, simulación de colocación de trocar en el pelvi trainer, aprender a realizar docking, aprender el concepto de centro remoto y lo que es un fallo recuperable y no recuperable (60 minutos)

- *torre de visión:* conocer las partes de la torre y la función que cumple cada uno de sus elementos.
- *carro:* conocer las partes del carro, los movientes de los brazos, posición del carro según área a trabajar (abdomen superior, inferior, derecho, izquierdo)
- *instrumentos:* conocer los instrumentos articulados Endowrist (pinzas, sellador, cámara, porta, etc.)

PARTE B: PRÁCTICA: Por grupos de dos en dos, practicar de forma simulada la realización del docking mediante la guía laser, cómo acoplar brazo con trocar robótico, inserción y sustitución de instrumentos (45 minutos)

11:45: Tiempo de descanso

12:15-14:30 TALLER SIMULADOR SKILLS SIMULATOR

PARTE A TEÓRICA: los 4 participantes conocerán las partes que conforman la consola, así como la función que cumplen los pedales y mandos (30 minutos)

PARTE B PRÁCTICA: de manera individual se realizarán ejercicios de simulación con el Skills Simulator (consola). Realizarán 05 ejercicios cada alumno. El resto de asistentes visualizarán los ejercicios en monitor aparte (30 minutos por asistente).

EJERCICIOS A REALIZAR:

- SEA SPIKE 1
- RING AND RAIL 1
- CAMARA TARGETING 1
- ENERGY SWITCHING 1
- SUTURA

14:30: Comida de trabajo (cafetería del Hospital)

16:00 – 18:00: TALLER PRÁCTICO. En grupos (grupo A y grupo B). Mientras un grupo realiza el docking (cirujano ayudante) el otro grupo realizará simulación con el Pelvi Trainer realizando diferentes ejercicios (cirujano de consola).

- **Cirujano de consola** (30 minutos por asistente). Donde realizar 3 ejercicios
 - Control de las pinzas y movimiento de objetos
 - Control de cámara
 - Sutura.
- **Cirujano ayudante:** ambos realizan el docking y ambos serán responsables de cambios de pinzas, colocación de objetos en pelvi trainer, pasar la sutura y cortar hilos.

16:00-17:00 SIGMOIDECTOMIA. Realización de docking grupo A / Consola grupo B

17:00 a 18:00: GASTRECTOMIA. Realización de docking grupo B / Consola grupo A.

18:10: Clausura y entrega certificados asistencia. Dr. Pérez Saborido y Dr. Acosta Rodríguez.

20:00: Cena oficial del curso

